



# Architektura planowania misji i ruchu dla autonomicznych pojazdów bezzałogowych

Indeks: 717676 Producent: Springer

Cena: 431.27 zł

## Opis

### Autonomy and Unmanned Vehicles: Augmented Reactive Mission and Motion Planning Architecture

Producent: Springer

Książka przedstawia zaawansowaną architekturę planowania misji i ruchu dla autonomicznych pojazdów bezzałogowych. Omawia tematy z zakresu sztucznej inteligencji, przetwarzania danych obrazowych, optymalizacji i planowania operacyjnego. Autorzy skupiają się na autonomicznym planowaniu misji, podejmowaniu decyzji, świadomości sytuacyjnej oraz planowaniu ruchu. Wykorzystują metaheurystyczne algorytmy ewolucyjne, takie jak Ant Colony Optimisation, Biogeography-Based Optimisation czy Particle Swarm Optimization. Prezentują także zalety zastosowania autonomii w środowisku oceanicznym. Książka jest cennym źródłem wiedzy dla specjalistów zajmujących się robotyką, automatyzacją oraz sztuczną inteligencją.

Autorzy przybliżają zarządzanie decyzyjne, przetwarzanie obrazów, sztuczną inteligencję, inżynierię automatyki, wizję komputerową i planowanie operacyjne. Tematyka obejmuje również optymalizację, kontrolę automatyczną oraz autonomiczne pojazdy podwodne. Książka stanowi doskonałe źródło wiedzy zarówno dla profesjonalistów, jak i badaczy zainteresowanych nowoczesnymi technologiami w dziedzinie autonomii i robotyki.

"Autonomy and Unmanned Vehicles: Augmented Reactive Mission and Motion Planning Architecture" to obszerny podręcznik skupiający się na zaawansowanych technologiach planowania misji i ruchu dla autonomicznych pojazdów bezzałogowych. Pozycja jest niezastąpionym źródłem informacji dla specjalistów z dziedziny sztucznej inteligencji, robotyki, automatyzacji oraz planowania operacyjnego. Autorzy prezentują najnowsze osiągnięcia w dziedzinie autonomicznego planowania misji, decyzji autonomicznych, świadomości sytuacyjnej i planowania ruchu, wykorzystując zaawansowane algorytmy ewolucyjne i metaheurystyczne.

- **temat:** BUSINESS & ECONOMICS / Operations Research, Business & Economics/Operations Research, COMPUTERS / Artificial Intelligence / Computer Vision & Pattern Recognition, COMPUTERS / Artificial Intelligence / General, COMPUTERS / Intelligence (AI) & Semantics, Computers/Artificial Intelligence - Computer Vision & Pattern Recognition, MATHEMATICS / Applied, Mathematics/Applied, TECHNOLOGY & ENGINEERING / Automation, TECHNOLOGY & ENGINEERING / Engineering (General), Technology & Engineering/Automation, Technology & Engineering/Engineering (General), HC/Informatik, EDV/Anwendungs-Software, HC/Informatik, EDV/Informatik, HC/Mathematik/Sonstiges, HC/Technik/Allgemeines, Lexika, HC/Technik/Elektronik, Elektrotechnik, Nachrichtentechnik, HC/Wirtschaft/Allgemeines, Lexika, Hardcover, Softcover / Technik/Allgemeines, Lexika, Artificial intelligence, Optimization, Operational research, Automatic control engineering, Computer vision, TECHNOLOGY & ENGINEERING / Engineering (General), TECHNOLOGY & ENGINEERING, Engineering (General), MATHEMATICS / Applied, MATHEMATICS, Applied, COMPUTERS / Artificial Intelligence / General, COMPUTERS, Artificial Intelligence, General, BUSINESS & ECONOMICS / Operations Research, BUSINESS & ECONOMICS, Operations Research,

TECHNOLOGY & ENGINEERING / Automation, Automation, COMPUTERS / Artificial Intelligence / Computer Vision & Pattern Recognition, Computer Vision & Pattern Recognition, Computational Intelligence, Operations Research/Decision Theory, Decision Theory, Control, Robotics, Mechatronics, Computer Imaging, Vision, Pattern Recognition and Graphics, Operations Research and Decision Theory, Control, Robotics, Automation, HC/Technik/Allgemeines, Lexika, HC, Technik, Allgemeines, Lexika, HC/Mathematik/Sonstiges, Mathematik, Sonstiges, HC/Informatik, EDV/Informatik, Informatik, EDV, Informatik, HC/Wirtschaft/Allgemeines, Lexika, Wirtschaft, HC/Technik/Elektronik, Elektrotechnik, Nachrichtentechnik, Elektronik, Elektrotechnik, Nachrichtentechnik, HC/Informatik, EDV/Anwendungs-Software, Anwendungs-Software, Autonomous mission planning; Decision making/autonomy; Situational awareness; Motion/path planning; Meta-heuristics evolutionary algorithms; Vehicle routing; Ant Colony Optimisation (ACO); Biogeography-Based Optimisation (BBO); Firefly Optimization Algorithm (FOA); Imperialist Competitive Algorithm (ICA); Particle Swarm Optimization (PSO); Autonomous Underwater Vehicles (AUV); Operational ocean environment, Autonomous mission planning; Decision making, autonomy; Situational awareness; Motion, path planning; Meta-heuristics evolutionary algorithms; Vehicle routing; Ant Colony Optimisation (ACO); Biogeography-Based Optimisation (BBO); Firefly Optimization Algorithm (FOA); Imperialist Competitive Algorithm (ICA); Particle Swarm Optimization (PSO); Autonomous Underwater Vehicles (AUV); Operational ocean environment, Management decision making, Image processing, Artificial intelligence, Automatic control engineering, Computer vision, Operational research, Optimization, Bildverarbeitung, Image processing, Künstliche Intelligenz, Management decision making, Management: Entscheidungstheorie, Optimierung, Regelungstechnik, Unternehmensforschung

- **wiązący:** paperback
- **język:** english, english, english
- **waga przedmiotu:** 454 grams
- **strony:** 121
- **słowo kluczowe tematu:** Autonomous mission planning; Decision making/autonomy; Situational awareness; Motion/path planning; Meta-heuristics evolutionary algorithms; Vehicle routing; Ant Colony Optimisation (ACO); Biogeography-Based Optimisation (BBO); Firefly Optimization Algorithm (FOA); Imperialist Competitive Algorithm (ICA); Particle Swarm Optimization (PSO); Autonomous Underwater Vehicles (AUV); Operational ocean environment, Autonomous mission planning; Decision making/autonomy; Situational awareness; Motion/path planning; Meta-heuristics evolutionary algorithms; Vehicle routing; Ant Colony Optimisation (ACO); Biogeography-Based Optimisation (BBO); Firefly Optimization Algorithm (FOA); Imperialist Competitive Algorithm (ICA); Particle Swarm Optimization (PSO); Autonomous Underwater Vehicles (AUV); Operational ocean environment, Autonomousmissionplanning; Decisionmaking/autonomy; situationalawareness; Motion/pathplanning; Meta-heuristicsevolutionaryalgorithms; vehiclerouting; AntColonyOptimisation(ACO); Biogeography-BasedOptimisation(BBO); FireflyOptimizationAlgorithm(FOA); ImperialistCompetitiveAlgorithm(ICA); particleswarmoptimization(pso); AutonomousUnderwaterVehicles(AUV); Operationaloceanenvironment, COMPUTER, Computer/General, Non-Fiction, Singapore
- **marka:** Springer
- **kod podmiotu:** 1635, 1632, 1629, 1681, 1684, 1781, 1681, UYT, UYT, UYQ, KJMD, KJMD, PBU, TJFM, KJT, BUS049000, BUS049000, COM016000, COM004000, COM004000, COM016000, MAT003000, MAT003000, TEC004000, TEC009000, TEC004000, TEC009000, UYQ, TJFM, UYQV, KJT, PBU
- **grupa docelowa:** General/trade
- **Liczba przedmiotów:** 1
- **kolor:** White
- **waga opakowania przedmiotu:** 1 pounds
- **wydanie:** Softcover reprint of the original 1st ed. 2019
- **producent:** Springer
- **tytuł serii:** Cognitive Science and Technology
- **zewnętrznie przypisany identyfikator produktu:** 9789811347559, 09789811347559
- **autor:** MahmoudZadeh, Somaiyeh, Powers, David M.W., Bairam Zadeh, Reza
- **gatunek muzyczny:** Artificial intelligence, Optimization, Operational research, Automatic control engineering, Computer vision, TECHNOLOGY & ENGINEERING, Engineering (General), MATHEMATICS, Applied, COMPUTERS, Artificial Intelligence, General, BUSINESS & ECONOMICS, Operations Research, TECHNOLOGY & ENGINEERING, Automation, COMPUTERS, Artificial Intelligence, Computer Vision & Pattern Recognition, HC, Technik, Allgemeines, Lexika, HC, Mathematik, Sonstiges, HC, Informatik, EDV, Informatik, HC, Wirtschaft, Allgemeines, Lexika, HC, Technik, Elektronik, Elektrotechnik, Nachrichtentechnik, HC, Informatik, EDV, Anwendungs-Software, Artificial

intelligence, Optimization, Operational research, Management decision making, Automatic control engineering, Image processing

- **Data publikacji:** 2018-12-29T00:00:01Z
- **numer wydania:** 1
- **nazwa przedmiotu:** Autonomy and Unmanned Vehicles: Augmented Reactive Mission and Motion Planning Architecture
- **data premiery:** 2018-12-29T00:00:01Z
- **data uruchomienia strony produktu:** 2020-12-21T16:14:05.523Z

## Parametry

|                     |           |
|---------------------|-----------|
| <b>Liczba stron</b> | 121       |
| <b>Wydanie</b>      | Softcover |
| <b>Wydawnictwo</b>  | Springer  |
| <b>Data wydania</b> | 2019      |
| <b>Język</b>        | angielski |